

### 5.1.1 Systèmes de traduction

#### Grammaires dans $X^* \times Y^*$

Soient  $X$  et  $Y$  deux alphabets (pas nécessairement disjoints). Alors on peut parler de  $X^* \times Y^* : \{(f, g) / f \in X^*, g \in Y^*\}$ .

On peut définir une grammaire sur  $X^* \times Y^*$  : les règles ont la forme habituelle, mais les terminaux sont des couples. Forme générale d'une règle :  $A \rightarrow u_1 A_1 u_2 A_2 \dots u_p A_p u_{p+1}$ , avec  $A, A_i \in V$ , et  $u_i \in X^* \times Y^*$ , c'est-à-dire que les  $u_i$  sont de la forme  $u_i = (f_i, g_i)$ , avec  $f_i \in X^*$  et  $g_i \in Y^*$ .

**Exemple**  $S \rightarrow (a, \varepsilon)S(\varepsilon, a)$   
 $S \rightarrow (b, \varepsilon)S(\varepsilon, b)$   
 $S \rightarrow (a, a) \mid (b, b) \mid (\varepsilon, \varepsilon)$

Le mot  $(abaa, aaba)$  est engendré :

$S \rightarrow (a, \varepsilon)S(\varepsilon, a) \rightarrow (a, \varepsilon)(b, \varepsilon)S(\varepsilon, b)(\varepsilon, a) \rightarrow (a, \varepsilon)(b, \varepsilon)(a, \varepsilon)S(\varepsilon, a)(\varepsilon, b)(\varepsilon, a)$   
 $\rightarrow (a, \varepsilon)(b, \varepsilon)(a, \varepsilon)(a, \varepsilon)S(\varepsilon, a)(\varepsilon, a)(\varepsilon, b)(\varepsilon, a) \rightarrow (a, \varepsilon)(b, \varepsilon)(a, \varepsilon)(a, \varepsilon)(\varepsilon, \varepsilon)(\varepsilon, a)(\varepsilon, a)(\varepsilon, b)(\varepsilon, a)$

Il faut définir une nouvelle version de la concaténation :  $(u, v)(u', v') = (uu', vv')$ .

Cette nouvelle opération a le bon goût d'être associative.

Alors on a bien  $(a, \varepsilon)(b, \varepsilon)(a, \varepsilon)(a, \varepsilon)(\varepsilon, \varepsilon)(\varepsilon, a)(\varepsilon, a)(\varepsilon, b)(\varepsilon, a) = (abaa, aaba)$

Cette grammaire engendre  $(f, \tilde{f})$ .

#### Déf. 1 (Système de traduction)

On appelle *système de traduction* une grammaire sur  $X^* \times Y^*$ .

On dit alors que  $g$  est la *traduction* de  $f$  si  $S \xrightarrow{*} (f, g)$ .

#### Exemple (classique)

$X = \{+, \times, a, (, )\}; Y = \{+, \times, a\}$

$E \rightarrow E(+, \varepsilon)T(\varepsilon, +)$

$E \rightarrow T$

$T \rightarrow T(\times, \varepsilon)F(\varepsilon, \times)$

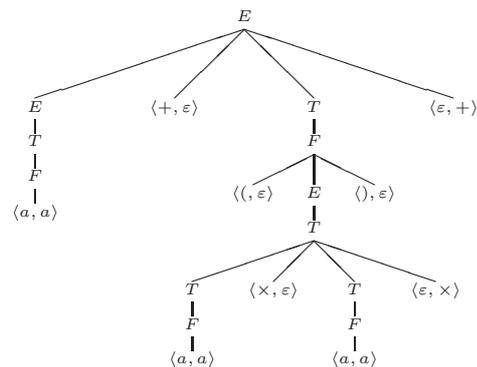
$T \rightarrow F$

$F \rightarrow \langle a, a \rangle$

$F \rightarrow \langle (, \varepsilon)E(\varepsilon, ) \rangle$

Traduit les expressions infixes en postfixes ;

ex.  $\langle a + (a \times a), a a a \times + \rangle$



#### Utilisation des systèmes de traduction

Pratiquement, il n'y a pas d'intérêt à utiliser de tels systèmes de traduction pour *générer* des mots sur  $X^* \times Y^*$ . Ce qu'on voudrait, plutôt, c'est utiliser ces grammaires pour résoudre des problèmes de traduction.

